## RECORDING APPARATUS AND METHOD FOR DETECTING REMAINING INK

Patent Number:

JP2000190523

Publication date:

2000-07-11

Inventor(s):

KOBAYASHI NOBUTSUNE

Applicant(s):

**CANON INC** 

Requested Patent: JP2000190523

Application Number: JP19980372267 19981228

Priority Number(s):

IPC Classification:

B41J2/175

EC Classification:

Equivalents:

#### **Abstract**

PROBLEM TO BE SOLVED: To correctly detect remaining ink by moving a carriage to a detecting position by a detecting means, waiting for a predetermined time, operating the detecting means and detecting the remaining ink. SOLUTION: A carriage 301 is set on a printer, into which a replaceable ink cartridge 302 is loaded. A recording head for discharging ink in accordance with an ink jet system and an ink tank for supplying ink to the recording head are integrated in the ink cartridge. After the carriage 301 is moved to a position where remaining ink can be detected, the carriage is kept waiting for a predetermined time which is a time immediately after the carriage 301 stops to a predetermined time point. After the wait time has passed, the remaining ink is detected on the basis of a quantity of light received by an optical sensor 312. The remaining ink can be highly accurately detected with an amount of ink remaining in the ink tank being correctly reflected.

Data supplied from the esp@cenet database - I2

(19)日本国特許庁(JP)

### (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出職公開發号 特開2000 — 190523

(P2000-190523A)

(43)公開日 平成12年7月11日(2000.7.11)

(51) Int.CL2

級別配号

F I

ターマコード(参考)

B41J 2/175

B41J 3/04

102Z 2C056

密査部水 京請水 商求項の数10 OL (全 12 頁)

**(21)出劇番号** 

物顧平10−372267

(22)出願日

平成10年12月28日(1998.12.28)

(71)出廢人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子8丁目30番2号

(72) 発明者 小林 仰恒

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 中ヤ

ノン株式会社内

(74)代建人 100078428

**邦理上 大塚 康徳 (外2名)** 

ドターム(参考) 2C058 EA29 EB11 EB20 EB38 EB52

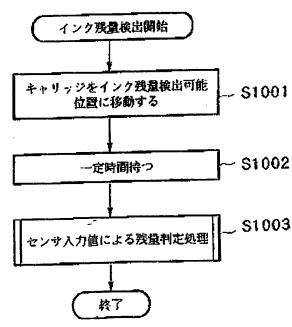
FAO3 FAID KDOB

#### (54) 【発明の名称】 記録装置及び残量インク検出方法

#### (57)【要約】

【課題】 インクタンク内のインク液面の揺れを考慮したより正確なインク残量検出を行う記録装置及び残量インク検出方法を提供することである。

【解決手段】 インクジェット記録へッドと、その記録へッドにインクを供給するインクタンクと、その記録へッドとインクタンクとを搭載して往復移動するキャリッジと、そのインクタンク内の残量インクの有無を光学的に検知する検知部とを有した記録装置で、インクタンクの残量インク検出を行うときに、まずキャリッジを検知部による検知位置まで移動させ、その後、所定の時間待ち合わせてから、その検知部を動作させてインク残量検知を行わせる。



.

#### 【特許請求の範囲】

【語求項 1 】 インクジェット記録へッドと、該記録へッドにインクを供給するインクタンクと、前記記録へッドと前記インクタンクとを搭載して往復移動するキャリッジと、前記インクタンク内の残費インクの有無を光学的に検知する検知手段とを有した記録装置であって、前記キャリッジを前記検知手段による検知位置まで移動させる移動手段と、

1

前記移動手段によって前記キャリッジを前記検知手段による検知位置まで移動させた後、所定の時間待ち合わせ、前記検知手段を動作させてインク残置検知を行わせるよう制御する副御手段とを有することを特徴とする記録装置。

【請求項2】 前記所定の時間とは、前記移動手段による前記キャリッジの移動により発生するインクタンク内のインク液面の勤揺が収束する時間であることを特徴とする請求項1に記載の記録装置。

【語求項3】 前記所定の時間とは、前記移動手段による前記キャリッジの移動により発生するインクタンク内のインク液面の勤揺の国期の内、最も短い国期であるこ 20 とを特徴とする語求項1に記載の記録装置。

【請求項4】 前記制御手段は、

前記所定の時間間隔ごとに、所定回数前記検知手段を動作させてインク残費検知を行わせる繰り返し制御手段と

前記所定回数分得られたインク残量検知結果を総合的に 判断して残量インクの有無を判定する判定手段とを含む ことを特徴とする請求項3に記載の記録装置。

【請求項5】 前記検知手段は、

前記インクタンクの底面に備えられた光学プリズムと、前記光学プリズムに対して光を照射する発光手段と、前記光学プリズムによって反射された光を受光する受光手段と、

前記受光手段によって受光された光量に基づいてインク タンクのインク残量の有無を判別する判別手段とを有す ることを特徴とする請求項1に記載の記録装置。

【請求項6】 前記記録へッドは、熱エネルギーを利用 してインクを吐出するために、インクに与える熱エネル ギーを発生するための電気熱変換体を備えているととを 特徴とする請求項』に記載の記録装置。

【請求項7】 インクジェット記録へッドと、該記録へッドにインクを供給するインクタンクと、前記記録へッドと前記インクタンクとを搭載して往復移動するキャリッジと、前記インクタンク内の残置インクの有無を光学的に検知する検知部とを有した記録装置で用いられる残置インク検出方法であって。

前記キャリッジを前記検知部による検知位置まで移動さ

前記検知部を勢作させてインク残量検知を行わせるよう 制御する制御工程とを有することを特徴とする残量イン ク検出方法。

【請求項8】 前記所定の時間とは、前記移動工程における前記キャリッジの移動により発生するインクタンク内のインク液面の動揺が収束する時間であることを特徴とする請求項でに記載の残量インク検出方法。

【語求項9】 前記所定の時間とは、前記移動工程における前記キャリッジの移動により発生するインクタンク 内のインク液面の動揺の周期の内、最も短い周期であることを特徴とする請求項7に記載の残量インク検出方法。

【請求項10】 前記制御工程は、

前記所定の時間間隔ごとに、所定回數前記検知部を動作させてインク残量検知を行わせる繰り返し制御工程と、前記所定回数分得られたインク残置検知結果を総合的に判断して残量インクの有無を判定する判定工程とを含むことを特徴とする請求項7に記載の残量インク検出方法。

#### 26 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は記録装置及び残費インク検出方法に関し、特に、インクジェット方式に基づいて記録を行う記録装置及び残費インク検出方法に関するものである。

[0002]

【従来の技術】近年、インクタンクを記録ヘッドととも にキャリッジに搭載して、これを記録媒体に対向させて 往復移動させて記録を行うプリンタ装置が普及してい 30 る。

【0003】このようなブリンタ装置においては、インクタンクのインク残量を検出する手段として、例えば、光を透過する光透過性の特質でできたインクタンクと、そのインクタンクを透過した量を検出するための受光素子から成る光センサと、そのインクタンクを移動させながら得られる透過光量を用いてインク残量を検出する回路とを具備した構成が知られている。

【0004】とのような構成において、インク残量を検 40 出するためには、光センサによる検出処理が可能な位置 にインクタンクを移動した後、その位置において光セン がによる検出処理を行うという手順を踏む必要がある。 【0005】

【発明が解決しようとする課題】しかしながち上記従来 例のそのような手順に従えば、インクタンクを移動する 際に必ずインク液面に揺れが生じ、その光センサによる 検出処理を実行した時点でインク液面の揺れが収束して

【0006】本発明は上記従来例に鑑みてなされたもので、インクタンク内のインク液面の揺れを考慮したより 正確なインク残量検出を行うことのできる記録装置及び 残量インク検出方法を提供することを目的とする。 【0007】

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に本発明の記録装置は、以下のような構成からなる。

【①①①8】即ち、インクジェット記録へッドと、該記録へッドにインクを供給するインクタンクと、前記記録へッドと前記インクタンクとを搭載して往復移動するキ 10 ャリッジと、前記インクタンク内の残量インクの有無を光学的に検知する検知手段とを有した記録装置であって、前記キャリッジを前記検知手段による検知位置まで移動させる移動手段と、前記移動手段によって前記キャリッジを前記検知手段による検知位置まで移動させた後、所定の時間待ち合わせ、前記検知手段を動作させてインク残置検知を行わせるよう制御する制御手段とを有することを特徴とする記録装置を備える。

【①①①9】とこで、前記所定の時間とは、前記移動手段による前記キャリッジの移動により発生するインクタ 20ンク内のインク液面の動揺が収束する時間であっても良いし、そのインク液面の動揺の周期の内、最も短い周期であっても良い。

【① ① 1 ① 】特に、その所定時間が後者の場合。前記制 御手段は、その所定の時間間隔ごとに、所定回數前記検 知手段を動作させてインク残量検知を繰り返し行わせ、 所定回数分得られたインク残量検知結果を総合的に判断 して残量インクの有無を判定すると良い。

【①①11】なお、前記検知手段は、インクタンクの底面に備えられた光学プリズムと、その光学プリズムに対 30 して光を照射する発光手段と、その光学プリズムによって反射された光を受光する受光手段と、その受光手段によって受光された光量に基づいてインクタンクのインク残量の有無を判別する判別手段とを有することが望ましい。

【①①12】また、前記記録ヘッドは熱エネルギーを利用してインクを吐出するために、インクに与える熱エネルギーを発生するための電気熱変換体を備えていると良い。

【①①13】また他の発明によれば、インクジェット記 40 録へッドと、該記録へッドにインクを供給するインクタ ンクと、前記記録へッドと前記インクタンクとを搭載し て往復移動するキャリッジと、前記インクタンク内の残 置インクの有無を光学的に検知する検知部とを有した記 録装置で用いられる残置インク検出方法であって、前記 キャリッジを前記検知部による検知位置まで移動させる 移動工程と、前記移動工程において前記キャリッジを前

する残量インク検出方法を備える。

【0014】以上の構成により本発明は、インクジェット記録へッドと、その記録へッドにインクを供給するインクタンクと、その記録へッドとインクタンクとを搭載して往復移動するキャリッジと、そのインクタンク内の残量インクの有無を光学的に検知する検知部とを有した記録装置で、インクタンクの残量インク検出を行うときに、まずキャリッジを検知部による検知位置まで移動させ、その後、所定の時間待ち合わせてから、その検知部を動作させてインク残量検知を行わせるよう動作する。【0015】

【発明の実施の形態】以下添付図面を参照して、本発明の好適な実施形態について詳細に説明する。

【()() 16] 図1は本発明の代表的な実施形態であるプリンタシステムの概要を構成を示す図である。

【0017】図1において、101はパーソナルコンピュータに代表されるCPUを持つホスト、102はインクジェット方式に従ってインクを吐出して記録を行う記録へッドと専用CPUを備えたブリンタ、103はホスト101とブリンタ102を接続して相互に情報を授受するパラレルインタフェース或はシリアルインタフェース規格に従うインタフェースケーブル(以下、ケーブルという)である。

【①①18】図2は、図1に示したブリンタシステムの制御構成を説明するブロック図である。特に、図2にはホスト101の内部構成について詳細に示している。なお、図2において、図1と同じ構成要素には同じ参照番号を付している。

【0019】さて、ホスト101は、装置全体の制御を行うCPU201を備え、装置に電力がACアダプタ251或はバッテリ252から電源回路253を経て投入されたことを契機として、BIOS ROM202からその基本的制御を指示する命令を読み込んで、コンフィグレーションされる入出力デバイス環境での各デバイスを総括的に制御する。なお、電源回路253からの電力供給の状態は電源監視IC254によって監視される。

【0020】また、CPU201は、プロッピィディスク(FDD) 203やハードディスク(HDD) 204からプロッピィディスクコントローラ205(FDC)やハードディスクコントローラ206(HDC)を経由してアプリケーションプログラムを読み出し、そのコードを主記憶となるDRAM207に展開するとともに、またDRAM207に設けられる作業領域を利用してそのプログラムを実行する。

【0021】また、LCD209の表示画面には、ビデオグラフィックアレイコントローラ208(VGAC)

5

行われる。ことで、 FPU (数値海算プロセッサ) 2 13はCPU201に対して演算処理 (例えば、浮動小数点演算) のサポートを行う。時刻の計測は、リアルタイムクロック (RTC) 214により行われ、システム全体の電力供給が切断された状態においても、その計測は専用バッテリーにより行われる。なお、SRAM (不図示) はシステムの動作状態の経過などのシステム情報が格納されるが、このメモリも上記専用バッテリーにより電力供給を受け、システムに電力が供給されない時にもその内容を保持するようにしている。

【0022】DMAコントローラ(DMAC)215はメモリーメモリ間、メモリー!/O間、1/0-1/0間において高速にデータ転送を行うために、CPU201の介在無しでデータ転送の制御を行う。割り込みコントローラ(IRQC)216は各1/0からの割り込みを受け付け、各1/0に割り当てられた優先順位に従って処理を行う。シリアルインタフェース(SIO)217や鉱場ボート(PORT)218はブリンタ102以外の外部装置を接続するインタフェースの役割を果たす。

【① 023】さらに、図示はしていないが、ユーザにホスト101の動作状態を伝えるLEDや、各種時間管理を行うために数チャンネルのフリーラニングタイマをもったタイマが備えられている。

[0.024] ホスト1.01は、図2に示すように、インタフェース(I/F)23.0とケーブル1.03とを介してブリンタ1.02のインタフェース(I/F)23.1と通信を行うことができる。

【① 0 2 5 】 図 3 は、図 1 に示したブリンタ 1 0 2 の外 観斜視図である。

【① 026】ブリンタ102には、インクジェット方式に従ってインクを吐出する記録へッドとその記録へッドはインクを供給するインクタンクとを一体化した交換可能なインクカートリッジ(以下、インクジェットユニットという)302を搭載するキャリッジ301が設けられており、キャリッジ301は、図3に示すように、互いに平行に延在する2本のガイド軸304をよび305と摺動可能に係合する。これにより、キャリッジ301は、キャリッジモータ(不図示)およびその駆動力を伝達するベルト等の駆動力伝達機構(不図示)により、ガ 40 イド軸304 305に沿って往後移動する。

【①①27】さて、インクジェットユニット302には、シアン(C)、マゼンタ(M)およびイエロ(Y)の3色のインクをそれぞれ格納する3つのインクタンクと、3色のインク夫々を吐出するための3個の記録へッドが内蔵されている。インクジェットユニット302を構成する3つの記録へッドと3つのインクタンクとは者

みを必要に応じて交換できる。

【0028】なお、記録ヘッドおよびインクタンクの者 脱の構成は、上記の例に限られず、記録ヘッドとインク タンクとが一体に成形された機成としてもよいことは言 うまでもない。

【0029】また、プリンタ102で用いられる記録用 低のような記録媒体306は、プリンタの前端部に設け られる挿入口313から挿入され、最終的にその搬送方 向が反転され、送りローラ309によってキャリッジ3 01の移動領域の下部に搬送される。これにより、キャ リッジ301に搭載された記録へッドからその移動に伴ってプラテン314によって支持された記録媒体306 上のプリント領域に記録がなされる。このようにして、キャリッジ301の移動に伴う記録へッドの吐出口配列 の帽に対応した帽の記録と記録媒体306の送りとを交 互に繰り返しながら記録媒体306全体に記録がなさ れ、その記録が終了すると記録媒体306は装置前方に 排出される。

【①①30】キャリッジ301の移動可能な領域の左端20 には、図3に示すように、キャリッジ301に搭載された記録ヘッド各々のインク吐出面と対向可能な回復ユニット310が設けられている。これにより、記録を行わない時等に各記録ヘッドの吐出口をキャップしたり、各記録ヘッドの吐出口からインクを吸引する等の動作を行うことができる。また、この左端部の所定位置は記録ヘッドのホームボジションとして設定される。

【0031】一方、ブリンタの古蟾部には、スイッチや LEDなどを備えた操作部307が設けられる。ここに おけるスイッチは装置電炉のオン/オフや各種ブリント 30 モードの設定時等に使用され、LEDは装置の各種状態 を表示するために用いられる。

【0032】また、図3において、311はインクタンクに光を照射するために用いられる発光ダイオード素子やLEDなどの発光素子 312は発光素子311からインクタンクに向けて照射され、インクタンクで反射した光を受光検出するフォトトランジスタやフォトダイオードなどの光センサである。

【0033】図4は、図1に示したブリンタ102の制御構成を説明するブロック図である。なお、図4において、図1と同じ構成要素には同じ参照番号を付している。

【① 034】ブリンタ102は専用CPU(プリンタCPU)401を備え、ブリンタCPU401はROM402に記憶されたプリンタ制御プログラムやプリンタエミュレーション。印字フォントを利用して、プリンタ102全体の動作を制御するとともに、印刷処理を実行する。その印刷処理の実行に際しては、ブリンタCPU4

8

【①①35】とのようなデータ処理の実行において、プリンタCPU4①1はプリンタコントローラ406がRAM403のアクセス制御やホスト101とのデータのやりとりやキャリッジ3①1を駆動するキャッリジモータや記録媒体を搬送する搬送モータなどを駆動するモータドライバ405への制御信号送出を行うよう制御する。また、プリンタコントローラ406は記録へッド404の駆動を制御したり、サーミスタ(丁刊)等で構成される温度センサ407から得られるプリンタの温度を検知する。なお、モータドライバ405の一部はプリンタCPU401によって直接制御される。

【①①36】さて、以上のような機成において、ブリン れている場合には発光器 なことによりプリンタの機械的/電気的制御を行い に対して、図?に示するつつ、ホスト101からブリンタ102へ送られてくる エミュレーションコマンド等の情報をブリンタコントローラ406内のエ/〇データレジスタから読み出し、そのコマンドに対応した制御をプリンタコントローラ40 に反射する特性を持つ。 は、発光素子311を制御し、さらに、光センサ312 で得られた情報によってインク残量及び或はインクタン ク海面602が大きくク有無の判定を行う。 がブリズム604の鏡面

【0037】図5は、図4に示したプリンタコントローラ406の詳細な構成を示すプロック図である。なお、図5において、図2、図4に示したのと同じ構成要素には同じ参照番号を付してある。

【0038】図5において、501はホスト101とのコマンドレベルでのデータのやり取りを行う1/0デー 30 タレジスタ、502は1/0データレジスタ501から受信データをRAM403に直接書き込む受信バッファコントローラ、503は記録時にはRAM403に定義された記録データバッファから記録データを読み出し、記録ヘッド404に対してデータの送出を行う印刷バッファコントローラで、504はRAM403に対して3方向(プリンタCPU401、受信バッファコントローラの3)とのメモリアクセスを制御するメモリコントローラ、505はプリントシーケンスコン 40トローラ、231はホスト101との通信を司るホストインタフェースである。

【① 039】次に、インク残量検出の概念について図6~図8を参照して説明する。なお、以下の説明において、シアン(C)、マゼンタ(M)及びイエロ(Y)等のインクの色は、この実施形態の特徴に直接関係する訳ではないので、インクの色の違いに関する構成について

直前の状態を模式的に示した図である。また、図字〜図 8はインク残量が非常に少なくなった状態のインクタン クがインク残量検出可能位置に移動した後の状態を模式 的に示した図である。

【0041】図6〜図8において、601はインクタンク、602はインク液面、603は発光素子311から照射された光の光路、604はインクタンクの底面に設けられた光学プリズム(以下、プリズムという)、605はインク、606〜607はプリズム604によって10 反射された光の光路である。

【0042】図8に示すように、インクタンク601にインクが残存し、プリズム604の鏡面がインクに覆われている場合には発光素子311により照射された光は、プリズム604はこれを反射せずに吸収する。これに対して、図7に示すように、インクタンク601のインク残置が少なくなり、プリズム604の鏡面が空気に露出した場合には発光素子311により照射された光を吸収せずに反射し、光路603を光路606、607へと曲げ、最終的に光センサ312にその光が向かうように反射する特性を持つ。

【0043】さて、インク残置検出可能位置にインクタンク601が移動した直後には、図7に示すように、インク液面602が大きく揺れ、その結果、インクの一部がプリズム604の鏡面から離れ、まだインクタンク601にインクが残存するにもかかわらず、発光素子311から照射された光はプリズム604の鏡面で反射されて、光路606、607を経て光センサ312に達してしまう。

【①①44】とれに対して、図8に示すように、インク 残量検出可能位置にインクタンク601が移動してしば ちく時間が経過すると、図8に示すように、インク液面 602の揺れが収束し、その結果、再びインク605は プリズム604の鏡面を完全に覆い、発光素子311か ら照射された光はプリズム604の鏡面で吸収されて光 センサ312に達することはない。

【0045】図9はキャリッジ301停止後(即ち、インク残置検出可能位置に到達後)の経過時間と光センサ312における受光光置との関係を示す図である。図9では横軸にキャリッジ301停止後の経過時間(1)を、接軸に光センサ312における受光光置をとってい

を、機能に光をンサジ!とにおける光光光質をとっている。従って、 t = 0 は、キャリッジ停止時になる。

【① 046】また、この実施形態では、インク残量検出の制定に用いる関値として発光素子311からの照射光置に対する反射入力光量の百分率を用い、その入力光量が発光素子311からの照射光量の70%以上であればインクなし、30%以下であればインクありとみなすものとする。

(6)

ム604の鏡面から離れ、その鏡面が空気に露出するので、発光素子311から照射された光はプリズム604の鏡面で反射されて、光センサ312に達し、その結果、光センサ312への入力は70%を超える。これは、図7に示すような状態に相当し、インク無し状態に判定される。

9

 $[0049](2)T1 \le t < T2$ 

インクはプリズム604の鏡面を覆っており、発光素子 311から照射された光はその鏡面で吸収されて光セン サ312に達することはなく、その結果、光センサへの 10 入方は30%を下回る。これは、図8に示すような状態 に相当し、インク有り状態に判定される。

[0.050] (3)  $T2 \le t < T3$ 

インク液面602の揺れによって再びインクの一部がプリズム604の鏡面から離れ、その鏡面が空気に露出するので、発光素子311から照射された光はその鏡面で反射されて光センサ312に達し、その結果、光センサ312への入力は70%を超える。これは、図7に示すような状態に担当し、インク無し状態に判定される。

[0.051] (4)  $T.3 \le t < T.4$ 

インクは再びプリズム604の鏡面を覆っており、発光 素子311から照射された光はその鏡面で吸収されて光 センサ312に達することはなく、その結果、光センサ 312への入力は30%を下回る。これは、図8に示す ような状態に組当し、インク有り状態に判定される。

[0.052] (5)  $T.4 \le t < T.5$ 

インク液面602の揺れによって、また、インクの一部がプリズム604の鏡面から離れ、その鏡面が空気に露出するので、発光素子311から照射された光はその鏡面で反射されて光センサ312に達し、その結果、光セ 30ンサ312への入力は70%を超える。これは、図7に示すような状態に相当し、インク無し状態に判定される。

[0.053] (6)  $t \le T5$ 

インク液面602は安定し、インクはブリズム604の 鏡面を確った状態に収束し、発光素子311から照射された光はその鏡面で吸収されて、光センサ312に達することはなく。その結果、光センサへの入力は30%を 下回る。これは、図8に示すような状態に相当し、インク有り状態に判定される。

[10054]従って、以上のような時間経過によるインク液面状態の維移から分かるように、ある時間が経過すると、インク液面の動揺は収束し、インク残量を正確に反映したインク残量の判定結果が得られることが分かる。

【0055】次に、以上のような構成のプリンタシステムにおけるインク残置検出処理について、図10~図1

プS 1002では一定時間の待ち合わせる。この待ち合わせ時間は、図9を参照して説明したキャリッジ停止直後から時刻下5までの経過時間に該当する。その待ち合わせ時間が経過すると、処理はステップS 1003に造み、光センサ312において受光される光量に基づく、インク残費判定処理を行う。

【 () () 5 7 】 とのインク残量判定処理の詳細は図 1 1 を 用いて説明する。

【0058】まず、ステップS1101では光センサ312への入力値が70%以上であるかどうかを調べる。 ことで、その値が70%以上であれば、ステップS1102に造み、インク無しと判定し、その処理を終了する。これに対して、その値が70%未満であれば、処理はステップS1103に進む。

【0059】ステップS1103では光センサ312への入力値が30%以下であるかどうかを調べる。ここで、その値が30%以下であれば、処理はステップS1105に進み、インク有りとの判定し、その処理を終了する。これに対して、その値が30%未満であれば、処29 理はステップS1106に進む。

【①①6①】処理がステップS1106に進んだ場合には、センザ故障等、インク残置検出に関連した構成要素における物理的、電気的な故障が考えられるため、インク残量処理エラーであると制定して、との処理を終了する。なお、エラー判定が出た場合には、ホスト101にその旨を通知したり、操作部307に備えられたしCDにメッセージを表示したり、LEDランプを特定の色に点盤するなどの処理を行ってシステム利用者に適切な処置をするよう促す。

(1)061)従って以上説明した実施形態に従えば、インクタンクを搭載したキャリッジをインク残置検出可能位置に移動させた後、インク液面の揺れが収束するまで、インク残量検出処理を待ち合わせるので、インク液面の勤揺による影響を除去し、インクタンクに残存するインク量を正確に反映した。高精度なインク残量検出を行うことができる。

[0062]

【他の実施形態】ここでは前述の実施形態で説明したのと同様の装置構成において実行される別のインク残費検 出処理について、図12に示すフローチャートを参照して説明する。なお、図12において、既に図10~図1 1で説明したのと同じ処理ステッフには同じステップ参照番号を付し、その説明は省略する。

【0063】まず、ステップS1001の処理後、ステップS1200では、CPU201或いはプリンタCPU401が管理するカウンタ(Counter)を 1000では、CPU201或いはプリンタCPU401が管理するカウンタ(Counter)を 1000では初期化する。その後、ステップS1201では ンク液面の揺れの1回期の最小値程度が適切である。例 えば、図9に示したT4~T5の経過時間程度が適切で ある。

【0064】次に、ステップS1202では光センサ312の入力値をCPU201或いはプリンタCPU40 1が実行するソフトウェアが管理する配列Gain (Counter) に格納し、さらにステップS1203ではカウンタ (Counter) の値を "+1" インクリメントする。

【①065】さらに、ステップS1204ではその値が -3"より大きくなっているかどうか調べる。ここで、 Counter>3であれば処理はステップS1205 に進み、Counter≦3であれば処理はステップS 1201に戻る。

【0066】さて、ステップS1205では、格納した 3回分の光センサ入力値がすべて30%を下回っている かどうかを判定する。ここで、全ての入力値が30%未 満である場合は、インク液面の揺れが収束したものとみ なし、処理はステップS1207に進み、インク有りの 判定を下して処理を終了する。

【0067】これに対して、少なくともいずれか1つの入力値が30%以上である場合は、処理はステップS1206に進み、格納した3回分全ての光センサ入力値がすべて70%を上回っているかどうかを調べる。ここで、全ての入力値が70%を上回っている場合はインク液面の揺れが収束したものとみなし、処理はステップS1208に進み、インク液面の揺れが収束していないものとみなし、処理はステップS1200に戻る。【0068】従って以上説明した実施形態に従えば、光

[0068]従って以上説明した実施形態に従えば、光センサ入力値の時間的な絶移からインク残費有無の判定を行うので、インク液面の勤揺が完全に収束したときをより正確に見極めてインク残費検出を行うことができる。とれにより、インク液面の動揺による影響をより完璧に除去することができる。

[0069]なお、以上の実施形態において、記録へッドから吐出される液滴はインクであるとして説明し、さらにインクタンクに収容される液体はインクであるとして説明したが、その収容物はインクに限定されるもので 40はない。例えば、記録画像の定着性や耐水性を高めたり、その画像品質を高めたりするために記録媒体に対して吐出される処理液のようなものがインクタンクに収容されていても良い。

【0070】以上の実施形態は、特にインクジェット記録方式の中でも、インク吐出を行わせるために利用されるエネルギーとして熱エネルギーを発生する手段(例え

【①①71】その代表的な構成や原理については、例え は、米国特許第4723129号明細書、同第4740 796号明細書に関示されている基本的な原理を用いて 行うものが好ましい。この方式はいわゆるオンデマンド 型。コンティニュアス型のいずれにも適用可能である が、特に、オンデマンド型の場合には、液体(インク) が保持されているシートや波路に対応して配置されてい る電気熱変換体に、記録情報に対応していて膜遊りを越 える急速な温度上昇を与える少なくとも1つの駆動信号 16 を印加することによって、電気熱変換体に熱エネルギー を発生せしめ、記録ヘッドの熱作用面に膜沸騰を生じさ せて、結果的にこの駆動信号に1対1で対応した液体 (インク)内の気泡を形成できるので有効である。この 気泡の成長、収縮により吐出用関口を介して液体(イン ク)を吐出させて、少なくとも1つの滴を形成する。こ の駆動信号をパルス形状をすると、即時適切に気泡の成 長収縮が行われるので、特に応答性に優れた液体(イン ク)の吐出が達成でき、より好ましい。

[0072] このパルス形状の駆動信号としては、米国 特許第4463359号明細書、同第4345262号明細書に記載されているようなものが適している。な お、上記熱作用面の温度上昇率に関する発明の米国特許 第4313124号明細書に記載されている条件を採用すると、さらに優れた記録を行うことができる。

[0073]記録ヘッドの構成としては、上述の各明細書に開示されているような吐出口、液路、電気熱変換体の組み合わせ構成(直線状液液路または直角液流路)の他に熱作用面が屈曲する領域に配置されている構成を関示する米国特許第4558333号明細書、米国特許第304459600号明細書を用いた構成も本発明に含まれるものである。加えて、複数の電気熱変換体に対して、共通するスロットを電気熱変換体の吐出部とする構成を関示する特別昭59-123670号公銀や熱エネルギーの圧力波を吸収する関口を吐出部に対応させる構成を関示する特別昭59-138461号公銀に基づいた構成としても良い。

(0) 074 ] さらに、記録装置が記録できる最大記録媒体の帽に対応した長さを有するフルラインタイプの記録へッドとしては、上述した明細書に開示されているような複数記録へッドの組み合わせによってその長さを満たす構成や、一体的に形成された 1 個の記録へッドとしての構成のいずれぞもよい。

[0075] 加えて、上記の実施形態で説明した記録へッド自体に一体的にインクタンクが設けられたカートリッジタイプの記録へッドのみならず。 装置本体に装着されることで、装置本体との電気的な接続や装置本体からのインクの供給が可能になる交換自在のチップタイプの

ことは記録動作を一層安定にできるので好ましいものである。これらを具体的に挙げれば、記録ヘッドに対してのキャッピング手段、クリーニング手段、加圧あるいは吸引手段、電気熱変換体あるいはこれとは別の加熱素子あるいはこれらの組み合わせによる予備加熱手段などがある。また、記録とは別の吐出を行う予備吐出モードを備えることも安定した記録を行うために有効である。

13

[1) 077] さらに、記録装置の記録モードとしては具 色等の主流色のみの記録モードだけではなく、記録へっ ドを一体的に構成するか複数個の組み合わせによってで 10 も良いが、異なる色の彼色カラー、または復色によるフ ルカラーの少なくとも1つを備えた装置とすることもで きる。

【①①78】さらに加えて、本発明に係る記録装置の形態としては、コンピュータ等の情報処理機器の画像出力 鑑末として一体または別体に設けられるものの他。リーダ等と組み合わせた復写装置、さらには送受信機能を有するファクシミリ装置の形態を取るものであっても良い。

【① ① 79】なお、本発明は、複数の機器(例えばホス 29 トコンピュータ、インタフェース機器、リーダ、ブリン タなど)から構成されるシステムに適用しても、一つの 機器からなる装置(例えば、彼写機、ファクシミリ装置 など)に適用してもよい。

【①①80】また、本発明の目的は、前述した実施形態の機能を実現するソフトウェアのプログラムコードを記録した記憶媒体を、システムあるいは装置に供給し、そのシステムあるいは装置のコンピュータ(またはCPUやMPU)が記憶媒体に格納されたプログラムコードを読出し実行することによっても、達成されることは言う 30までもない。

【① ① 8 1 】との場合、記憶媒体から読出されたプログラムコード自体が前述した実施形態の機能を実現することになり、そのプログラムコードを記憶した記憶媒体は本発明を構成することになる。

【①①82】プログラムコードを供給するための記憶媒体としては、例えば、フロッピディスク、ハードディスク、光ディスク、光磁気ディスク、CD-ROM、CD-R、磁気テーブ、不揮発性のメモリカード、ROMなどを用いることができる。

[0083]また、コンピュータが読出したプログラムコードを実行することにより、前述した実施形態の機能が実現されるだけでなく。そのプログラムコードの指示に基づき、コンピュータ上で稼働しているOS(オペレーティングシステム)などが実際の処理の一部または全部を行い、その処理によって前述した実施形態の機能が実現される場合も含まれることは言うまでもない。

メモリに音込まれた後、そのプログラムコードの指示に基づき、その機能拡張ボードや機能拡張ユニットに借わるCPUなどが実際の処理の一部または全部を行い、その処理によって前述した実施形態の機能が実現される場合も含まれることは言うまでもない。

#### [0085]

【発明の効果】以上説明したように本発明によれば、インクジェット記録へッドと、その記録へッドにインクを供給するインクタンクと、その記録へッドとインクタンクとを搭載して往復移動するキャリッジと、そのインクタンク内の残量インクの有郷を光学的に検知する検知部とを有した記録装置で、インクタンクの残量インク検出を行うときに、まずキャリッジを検知部による検知位置まで移動させ、その後、所定の時間待ち合わせてから、その検知部を勤作させてインク残量検知を行わせるので、キャリッジの移動に伴って発生するインクタンク内のインク液面の勤揺による影響を除去し、高精度にインク残量検出を行うことができるという効果がある。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の代表的な実施形態であるプリンタシステムの概要を構成を示す図である。

【図2】図1に示したプリンタシステムの制御構成を説明するプロック図である。

【図3】図1に示したプリンタ102の外観斜視図である。

【図4】図1に示したプリンタ102の制御機成を説明 するプロック図である。

【図5】図4に示したプリンタコントローラ406の詳細な構成を示すプロック図である。

【図6】インク残量が非常に少なくなった状態のインク タンクがインク残量検出可能位置に移動する直前の状態 を模式的に示した図である。

【図7】インク残費が非常に少なくなった状態のインク タンクがインク残費検出可能位置に移動した後の状態を 模式的に示した図である。

【図8】インク残量が非常に少なくなった状態のインク タンクがインク残量検出可能位置に移動した後の状態を 模式的に示した図である。

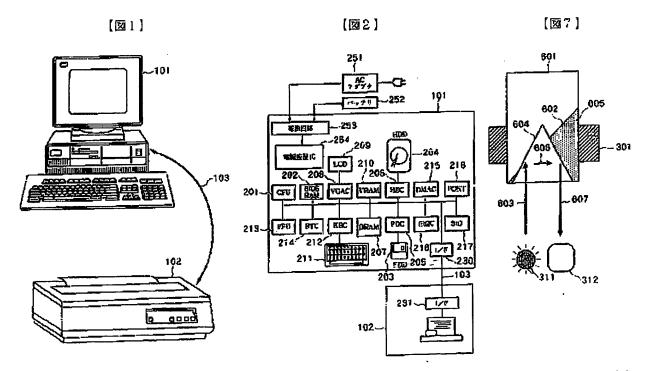
【図9】キャリッジ301停止後の経過時間と光センサ 40 312における受光光費との関係を示す図である。

【図11】光センサ312の受光光量に基づくインク残 置判定の詳細を示すフローチャートである。

【図12】他の実施形態に従うインク残費検出処理を示すフローチャートである。

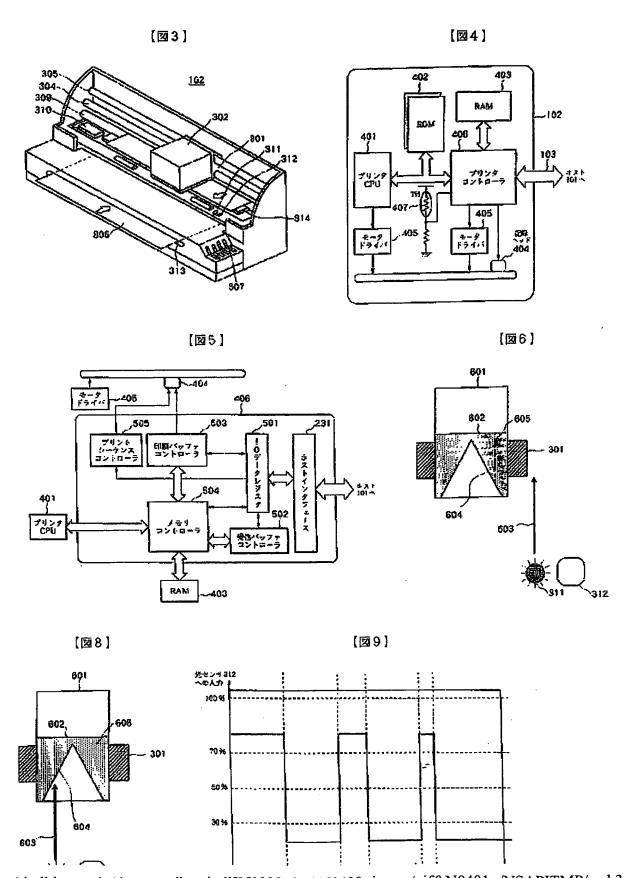
【符号の説明】

特闘2000-190523 (9)15 16 \*304、305 ガイド軸 201 CPU 202 BIOS ROM 306 記録媒体 203 フロッピィディスク (FDD) 307 操作部 204 ハードディスク (HDD) 309 送りローラ 205 フロッピィディスクコントローラ (FDC) 310 回復ユニット 206 ハードディスクコントローラ(HDC) 311 発光素子 312 光センサ 207 DRAM 2()8 ビデオグラフィックアレイコントローラ (VG 313 挿入口 314 プラテン AC) 209 LCD 16 4() 1 専用CPU (プリンタCPU) 402 ROM 210 VRAM 403 RAM 211 キーボード 404 記録ヘッド 212 キーボードコントローラ (KBC) 405 モータドライバ 213 FPU (数値演算プロセッサ) 406 プリンタコントローラ 214 リアルタイムクロック (RTC) 407 温度センサ 215 DMAコントローラ (DMAC) 501 1/0データレジスタ、 216 割り込みコントローラ (!RQC) 217 シリアルインタフェース (SIO) 502 受信バッファコントローラ. 503 印刷バッファコントローラ 218 拡張ポート (PORT) 29 504 メモリコントローラ 230、231インタフェース (!/F) 505 プリントシーケンスコントローラ 251 ACアダプタ 601 インクタンク 252 バッテリ 602 インク液面 253 電源回路 603.606.607 光路 254 電源監視!C 604 光学プリズム 301 キャリッジ 605 イング 302 インクカートリッジ(インクジェットユニッ **h**)



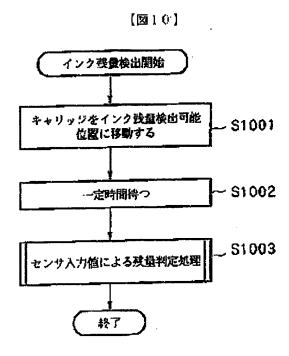
(10)

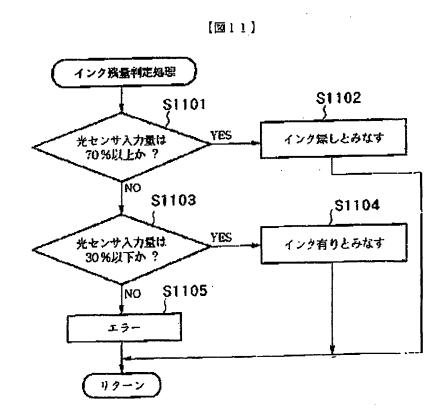
特闘2000-190523



(11)

特闘2000-190523





(12)

特闘2000-190523

#### [図12]

